## PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

06-014336

(43) Date of publication of application: 21.01.1994

(51)Int.CI.

HO4N 9/68 H04N 7/00

(21)Application number: 03-167899

(22)Date of filing:

09.07.1991

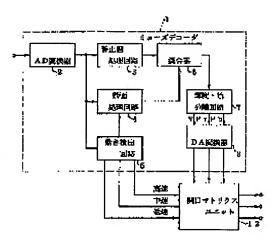
(71)Applicant: NEC HOME ELECTRON LTD

(72)Inventor: MATSUI TSUTOMU

## (54) HIGH-VISION IMAGE PROCESSOR

### (57)Abstract:

PURPOSE: To execute proper high frequency compensation matched with subjective evaluation in accordance with the movement of an image. CONSTITUTION: An aperture matrix unit 12 is connected to a muse decoder 1 for decoding a highvision signal whose band is compressed based upon a prescribed encoding system and the high frequency compensation of a rapid image is executed in a low spatial frequency band, so that picture formation based on contract prior to resolution is executed in a rapid image and picture formation based on resolution prior to contract is executed in a slow image to sufficiently display excellent image expressing capacity originally included in a high-vision image.



## **LEGAL STATUS**

[Date of request for examination]

30.10.1996

[Date of sending the examiner's decision of

25.10.1999

rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or

application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision

of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's

decision of rejection]

[Date of extinction of right]

		•
		•
		2

#### (19)日本国特許庁(JP)

## (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

## 特開平6-14336

(43)公開日 平成6年(1994)1月21日

(51) Int.Cl.<sup>5</sup>

識別記号 庁内整理番号

FΙ

技術表示箇所

H 0 4 N 9/68

103 Z 8942-5C

7/00

A 9070-5C

## 審査請求 未請求 請求項の数1(全 6 頁)

(21)出願番号

特願平3-167899

(71)出願人 000001937

日本電気ホームエレクトロニクス株式会社 大阪府大阪市中央区城見一丁目4番24号

(22)出願日

平成3年(1991)7月9日

(72)発明者 松井 勉

大阪府大阪市中央区城見一丁目4番24号日 本電気ホームエレクトロニクス株式会社内

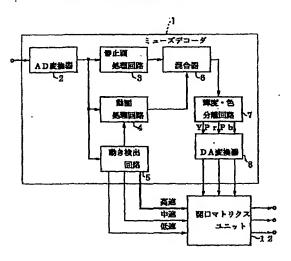
## (54)【発明の名称】 ハイビジョン画像処理装置

#### (57)【要約】

【目的】 画像の動きに応じて主観評価に沿った適切な 高域補償を行う。

【構成】 所定のエンコード方式に則って帯域圧縮されたハイビジョン信号をデコードするミューズデコーダ1に、開口マトリクスユニット12を接続し、動きの速い画像ほど空間周波数の低い帯域で高域補償することにより、動きの速い画像については解像度よりもコントラストを優先した絵作りを行うとともに、動きの遅い画像についてはコントラストよりも解像度を優先した絵作りを行い、ハイビジョン画像に本来的に備わる優れた映像表現能力を十分に発揮させる。

## 11 ハイビジョン警察処理装置



1

### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 所定のエンコード方式に則って帯域圧縮 されたハイビジョン信号をデコードするデコーダと、こ のデコーダに接続され、動きの速い画像ほど空間周波数 の低い帯域で高域補債する閉口マトリクスユニットを具 備することを特徴とするハイビジョン画像処理装置。

#### 【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】この発明は、画像の動きに応じて 主観評価に沿った適切な高域補償を行うようにしたハイ 10 ビジョン画像処理装置に関する。

#### [00002]

【従来の技術】ハイビジョン信号を衛星放送の1チャン ネルの帯域で伝送するために考えられた帯域圧縮方式が ミューズ (MUSE) 方式であり、スタジオ規格で30 MH2の帯域をもったハイビジョン信号を8.1MH2 まで帯域圧縮し、得られたミューズ・ハイビジョン信号 をFM変調することで衛星を中継する信号伝送が行われ る。放送衛星から送られてくるハイビジョン信号を受信 するハイビジョン受像機には、図6に示すミューズデコ ーダ1が用いられ、帯域圧縮に用いたエンコード方式と は逆の信号処理を行うことで、ハイビジョン信号をデコ ードする。すなわち、ハイビジョン用BSチューナ(図 示せず) によってFM検波されたミューズ信号は、まず AD変換器2においてディジタル信号に変換される。A D変換器2の出力は、静止画処理回路3と動画処理回路 4に供給される一方、動き検出回路5において画像のエ ッジ量と映像レベルをもとにフレーム差を除算すること により動き信号の検出に供される。

【0003】輝度信号は、静止画領域と動画領域とでサ 30 ンプリング方法が異なるため、領域ごとに異なるデコー ド処理が要求され、静止画処理回路3は、静止画領域に おいて、前フレームの画像データを使用して現フレーム に内挿するフレーム間内挿を行う。ただし、カメラのバ ンやチルトがある場合には、前フレームのデータ位置を 水平及び垂直方向に移動し、現フレームの位置に合わせ て内挿するとともに、1ラインごとに前フィールドの前 後ラインを使用して画像データを近似的に補完するフィ ールド間内挿を行う。これに対し、動画処理回路4で は、動画領域において、1ラインごとに現フィールドの 前後のラインを使用して画像データを近似的に補完する フィールド内内挿を行うため、現フィールドの画像デー タのみが用いられる。また、色信号についても、静止画 領域と動画領域について輝度信号と同様の内挿処理が行 われるが、色信号については線順次多重されているた め、標本点が2ライン目になる点が輝度信号と異なる。

【0004】静止画処理回路3と動画処理回路4におい て別個に処理された静止画領域と動画領域の信号は、続 く混合器 6 に供給され、画像の動きに応じた混合比をも って適応混合されたのち、輝度・色分離回路7に供給さ 50 動きの遅い画像についてはコントラストよりも解像度を

れる。輝度・色分離回路7は、線順次で時間圧縮されて 水平帰線消去期間に多重された色信号を時間伸長し、輝 度信号Yと色差信号Pr, Pbを得る。輝度・色分離回 路7の出力は、DA変換器8に供給され、アナログの輝 度信号Yと色差信号Pb, Prに変換されたのち外部に 出力される。

[0005]

【発明が解決しようとする課題】上記従来のミューズデ コーダ1は、静止画領域と動画領域とで別個の処理を行 っており、動画領域ではフィールド内内挿により現フィ ールドの画像データのみで補完する方法をとっている。 このため、動画については、1ラインごとに前フィール ドの前後のラインを使用して画像データを近似的に補完 するフィールド間内挿と異なり、解像度は原画の半分以 下に低下することになる。ただし、人間の視覚特性は動 く物体に対しては感度がかなり低下するため、動画に対 する解像度の低下はさほど気にならず、ミューズ方式に 採用された帯域圧縮方式と人間の視覚特性の整合性は、 実用上まったく問題のないレベルにある。

【0006】ただし、人間の視覚特性に照らして動画に 対する解像度の低下が問題にならない範囲で動画処理を 行っているとは言え、解像度の低下を補うなんらかの補 償を施すことは有意義であり、例えば特開平2-100 484号「MUSE信号処理回路」に見られるように、 動画用エンハンス機能をもった動画処理回路と静止画処 理回路の出力を適宜比で混合し、さらに動き信号でエン ハンス量が可変できる静止画用エンハンサに供給するこ とで、静止画領域と動画領域の両方に最適なエンハンス を行うようにしたハイビジョン画像処理装置が提案され ている。しかし、こうした従来のハイビジョン画像処理 装置は、静止画領域と動画領域で別個にエンハンスを行 うため、エンハンスのための回路系が2系統必要であ り、しかも静止画領域と動画領域の各エンハンス量とエ ンハンスの中心周波数を互いに独立して設定できるよう するため、各系とも回路構成が非常に複雑である等の課 題を抱えていた。

[0007]

【課題を解決するための手段】この発明は、上記課題を 解決したものであり、所定のエンコード方式に則って帯 域圧縮されたハイビジョン信号をデコードするデコーダ と、このデコーダに接続され、動きの速い画像ほど空間 周波数の低い帯域で高域補償する開口マトリクスユニッ トを具備することを特徴とするものである。

[0008]

【作用】この発明は、所定のエンコード方式に則って帯 域圧縮されたハイビジョン信号をデコードするデコーダ に、開口マトリクスユニットを接続し、動きの速い画像 ほど空間周波数の低い帯域で高域補償することにより、 動きの速い画像は解像度よりもコントラストを優先し、

優先した絵作りを行う。

[0009]

【実施例】以下、この発明の実施例について、図1ない し図5を参照して説明する。図1は、この発明のハイビジョン画像処理装置の一実施例を示す回路構成図、図2 は、図1に示した開口マトリクスユニットの回路図、図 3は、図2に示した開口マトリクスユニットの周波数特性を示す図、図4は、明暗の時空間周波数特性を示す図、図5は、空間周波数とMTFの関係を示す図である。

3

【0010】図1に示すハイビジョン画像処理装置11 は、ミューズデコーダ1終段のDA変換器8に開口マト リクス回路12を接続し、動きの速い画像ほど空間周波 数の低い帯域で高域補償する構成としたものである。開 ロマトリクスユニット12は、輝度信号Yと色差信号P r, Pb内の各信号経路途中に、それぞれ異なる高域補 債特性をもつ3種類のエミッタピーキング回路13,1 4, 15を縦列接続したものであり、これら3種類のエ ミッタピーキング回路13~14を、動き検出回路5か ら供給される高速、中速、低速の各動き信号に応じて選 択的に動作させる構成としてある。実施例に示したエミ ッタピーキング回路例えば13は、エミッタ接地された トランジスタQ1のエミッタ抵抗R1に並列に抵抗R2 とピーキング用コンデンサC1を接続し、さらにコレク 夕抵抗R3に対してもコンデンサC3を並列接続して構 成してある。このため、エミッタピーキング回路13か らは、3個の折点周波数 f 1, f 2, f 3により規定さ れるピーキング特性が得られる。ただし、

f  $1=1/2\pi$  (R 1+R 2) C 2 f  $2=1/2\pi$ R 2 C 2 f  $3=1/2\pi$ R 3 C 3 Table 5.

【0011】3個のエミッタピーキング回路13~15 による高域補償帯域は、図3に示したように、補償され た周波数特性の平坦部が互いに重複することのないよ う、中心周波数を低域側から高域側に僅かずつずらして ある。このため、エミッタピーキング回路13~14の 各補債帯域は、画像の輪郭成分を多く含む高域のなかで も、低域、中域、高域のごとくシフトしており、裾野の 部分だけがクロスオーバーする。また、各エミッタピー キング回路13~14は、エミッタ接地トランジスタQ 1, Q11, Q21のエミッタ出力を位相反転するパッ ファトランジスタQ3, Q13, Q23を介して次段に 接続してあり、またそれぞれピーキング用コンデンサC 2, C12, C22とグランド間に、動き検出回路5か らの動き信号によって導通するトランジスタQ2, Q1 2, Q22が接続してある。すなわち、速い動きを示す 高速画像であれば、初段のエミッタピーキング回路13 のトランジスタQ2が導通し、また中程度の動きを示す

のトランジスタQ12が導通する。そして、動きの遅い低速画像であれば終股のエミッタピーキング回路15のトランジスタQ22が導通する。なお、それぞれのトランジスタQ2,Q12,Q22が導通しない限り、エミッタピーキング回路13,14,15はいずれもピーキング動作とは無縁であり、従って3種類のエミッタピーキング回路13~15のうち2以上の回路が同時複合的にピーキング動作することはない。

【0012】このように、開口マトリクスユニット12は、高速 国像に対しては、初段のエミッタピーキング回路13が動作し、比較的低い周波数帯域を高域補償することで、解像度よりもコントラストを優先した絵作りを行う。これに対し、低速 国像については、終段のエミッタピーキング回路15が動作し、比較的高い周波数帯域を高域補償することで、コントラストよりも解像度を優先した絵作りを行う。また、中速 画像については、中間段のエミッタピーキング回路14が動作し、中間の周波数帯域を高域補償することで、コントラストと解像度の双方を均等に重視した絵作りを行うことができる。

【0013】一般に、感覚や知覚の諸特性は、心理的・ 物理的手段により他の画像情報伝送系と同一の表現方法 で記述することができる。例えば、空間正弦波を時間正 弦波で振幅変調した式の形の刺激の見え方は視覚の時空 間周波数特性と呼ばれ、明暗の時空間周波数特性の等感 度軌跡は、図4に示す実測例が報告されている。同図 中、横軸は空間周波数 (cycle per degr ee)を、縦軸は時間周波数(Hz)を表しており、0 dBポイントが最適観視条件を与える点である。また。 この時空間周波数特性の横軸の特性は、空間正弦波パタ 30 ーンの見え方に基づく空間周波数特性に対応するもので あり、レスポンス関数とも呼ばれるMTF (Modul ation Transfer Function) & ついて、縦軸に正弦波分布をする像のコントラスト減少 率をとり、横軸に空間周波数をとって示したのが図5で ある。画像品質は、細部の描写が十分で、かつ鮮鋭さの 高いものほど良いとされており、前者は解像度で決ま り、後者は輪郭部分の明瞭さや、画像細部のコントラス トで決まる。従って、画像の鮮鋭さは、画像処理システ ムのMTFと密接な関係にあり、図5に実線で示した特 性のシステムは、再現可能な限界解像度は高いものの、 ややぼけた印象を与える。これに対し、図5に点線で示 したように、画像の動きに合わせてそれぞれ高域補償 し、コントラスト減少率を可変するハイビジョン画像処 理装置11は、解像度面の再現性は多少犠牲にするもの の、コントラストの再現性を高め、より鮮鋭度の高い再 生が可能である。

2, Q22が接続してある。すなわち、速い動きを示す 【0014】 このように、上記ハイビジョン画像処理装 高速画像であれば、初段のエミッタピーキング回路13 置11によれば、所定のエンコード方式に則って帯域圧 のトランジスタQ2が導通し、また中程度の動きを示す 縮されたハイビジョン信号をデコードするミューズデコ 中速画像であれば、中段のエミッタピーキング回路14 50 一ダ1に、開口マトリクスユニット12を接続し、動き 5

の速い画像ほど空間周波数の低い帯域で高域補償する構成としたから、動きの速い画像については、画像の細部よりも動きの中心に神経が集中して人間の視感度が低下することを考慮に入れた上で、空間周波数の低い帯域で高域補償を施し、解像度よりもコントラストを優先した絵作りを行うとともに、動きの遅い画像については動きの速い画像よりも人間の視感度が高くなり、画像の細部にまで目が行き届くことを考慮し、コントラストよりも解像度を優先した絵作りを行うことで、主観評価で高画質であると評価される絵作りを行い、ハイビジョン画像 10 に本来的に備わる優れた映像表現能力を十分に発揮させることができる。

#### [0015]

【発明の効果】以上説明したように、この発明は、所定のエンコード方式に則って帯域圧縮されたハイビジョン信号をデコードするデコーダに、開口マトリクスユニットを接続し、動きの速い画像ほど空間周波数の低い帯域で高域補償する構成としたから、動きの速い画像については、画像の細部よりも動きの中心に神経が集中して人間の視感度が低下することを考慮に入れた上で、空間周20波数の低い帯域で高域補償を施し、解像度よりもコントラストを優先した絵作りを行うとともに、動きの遅い画像については動きの速い画像よりも人間の視感度が高く

なり、画像の細部にまで目が行き届くことを考慮し、コントラストよりも解像度を優先した絵作りを行うことで、主観評価で高画質であると評価される絵作りを行い、ハイビジョン画像に本来的に備わる優れた映像表現能力を十分に発揮させることができる等の優れた効果を奏する。

## 【図面の簡単な説明】

【図1】この発明のハイビジョン画像処理装置の一実施 例を示す回路構成図である。

0 【図2】図1に示した開口マトリクスユニットの回路図である。

【図3】図2に示した開口マトリクスユニットの周波数特性を示す図である。

【図4】明暗の時空間周波数特性を示す図である。

【図5】空間周波数とMTFの関係を示す図である。

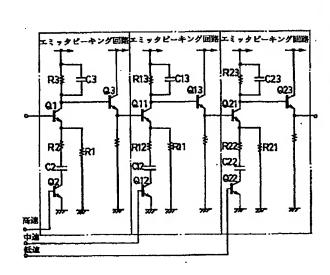
【図 6】従来のミューズデコーダの一例を示す回路構成 図である。

#### 【符号の説明】

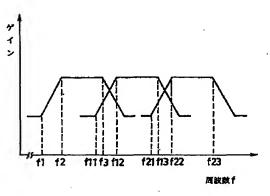
- 1 ミューズデコーダ
- 20 5 動き検出回路
  - 11 ハイビジョン画像処理装置
  - 12 閉口マトリクスユニット
  - 13, 14, 15 エミッタピーキング回路

【図2】

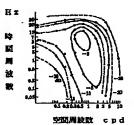
12 閉口マトリクスユニット



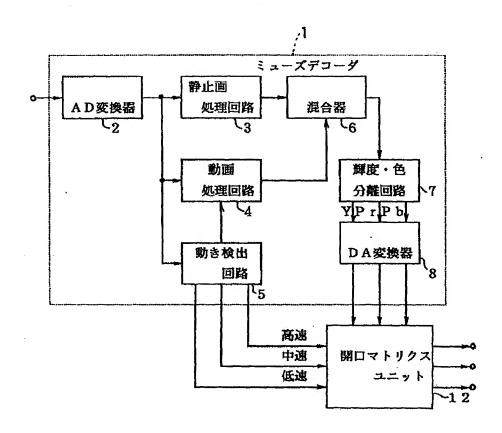
【図3】

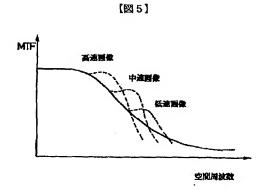


【図4】



【図1】 <u>11</u> ハイビジョン画像処理装置





[図6]

# 1 ミューズデコーダ

